

Problème I: chaîne fermée de  $N$  oscillateurs couplés

1). Calcul de  $y_{N-k}^* = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{m=1}^N e^{-\frac{2i\pi(N-k)m}{N}} x_m^*$

or  $x_m^* = x_m \Rightarrow y_{N-k}^* = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{m=1}^N e^{-\frac{2i\pi m}{N}} e^{\frac{2i\pi k m}{N}} x_m$

or  $e^{-\frac{2i\pi m}{N}} = \cos \frac{2\pi m}{N} - i \sin \frac{2\pi m}{N} = 1$ , donc

$y_{N-k}^* = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{m=1}^N e^{\frac{2i\pi k m}{N}} = y_k^*$

• Calcul de  $q_{N-k}^* = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{m=1}^N e^{\frac{2i\pi(N-k)m}{N}} p_m^*$

or  $p_m^* = p_m \Rightarrow q_{N-k}^* = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{m=1}^N e^{\frac{2i\pi m}{N}} e^{-\frac{2i\pi k m}{N}} p_m = q_k$

$\Rightarrow q_{N-k}^* = q_k$

2).  $\sum_{k=1}^N y_k y_k^* = \frac{1}{N} \sum_{\substack{m=1 \\ n=1 \\ k=1}}^N e^{\frac{2i\pi k(m-n)}{N}} x_m x_n^*$

$= \frac{1}{N} \sum_m \sum_{m'} x_m x_{m'} \sum_k e^{\frac{2i\pi k(m-m')}{N}}$   
 $= N \delta_{mm'}$

$\Rightarrow \sum_{k=1}^N y_k y_k^* = \sum_m x_m^2$

•  $\sum_{k=1}^N q_k q_k^* = \frac{1}{N} \sum_k \sum_m \sum_{m'} e^{-\frac{2i\pi k(m-m')}{N}} p_m p_{m'}^*$

$= \frac{1}{N} \sum_m \sum_{m'} p_m p_{m'} \sum_k e^{-\frac{2i\pi k(m-m')}{N}}$   
 $= N \delta_{mm'}$

$\Rightarrow \sum_{k=1}^N q_k q_k^* = \sum_m p_m^2$

$$3) \sum_{n=1}^N (x_n - x_{n+1})^2 = \sum_n (x_n^2 + x_{n+1}^2 - 2x_n x_{n+1})$$

• Or, d'après la question 2, nous avons  $\sum_n (x_n^2 + x_{n+1}^2) = \epsilon \sum_k y_k y_k^*$

• Calculons  $\sum_n x_n x_{n+1}^* = \frac{1}{N} \sum_k \sum_{k'} \sum_m e^{-\frac{2i\pi k n}{N}} e^{\frac{2i\pi k'(m+1)}{N}} y_k y_{k'}^*$

$$= \frac{1}{N} \sum_k \sum_{k'} y_k y_{k'}^* \sum_m e^{-\frac{2i\pi(k+k')m}{N}} e^{\frac{2i\pi k'}{N}}$$

$$= \sum_k y_k y_{k+k}^* e^{\frac{2i\pi k}{N}}$$

Or,  $\sum_n x_n x_{n+1}^*$  est réel, donc  $\sum_n x_n x_{n+1}^* = \frac{1}{2} \sum_k y_k y_k^* (e^{\frac{2i\pi k}{N}} + e^{-\frac{2i\pi k}{N}})$

$$= \sum_k y_k y_k^* \cos\left(\frac{2\pi k}{N}\right)$$

En conséquence  $\sum_{n=1}^N (x_n - x_{n+1})^2 = \epsilon \sum_k y_k y_k^* \left(1 - \cos\left(\frac{2\pi k}{N}\right)\right) = 4 \sum_k y_k y_k^* \sin^2\left(\frac{\pi k}{N}\right)$

#### 4) Hamiltonien H

$$H = \sum_n \left( \frac{p_n^2}{2m} + \frac{1}{\epsilon} m \omega^2 x_n^2 + \frac{1}{2} m \Omega^2 (x_n - x_{n+1})^2 \right)$$

$$= \sum_k \left( \frac{q_k q_k^*}{2m} + \frac{1}{\epsilon} m \omega^2 y_k y_k^* + \frac{1}{2} m \Omega^2 \sin^2\left(\frac{\pi k}{N}\right) y_k y_k^* \right)$$

$$H = \sum_{k=1}^N \left( \frac{q_k q_k^*}{2m} + \left( \frac{m\omega^2}{\epsilon} + \epsilon m \Omega^2 \sin^2\left(\frac{\pi k}{N}\right) \right) y_k y_k^* \right)$$

#### 5) Equations du mouvement

Equations de Hamilton pour les variables  $y_k$  et  $q_k$ :  $\dot{y}_k = \frac{\partial H}{\partial q_k}$  et  $\dot{q}_k = -\frac{\partial H}{\partial y_k}$

on va tout d'abord écrire  $H$  en fonction de  $q_k$  et  $\dot{q}_k$  seulement en utilisant les résultats de la question 1 :

$$H = \sum_{k=1}^N \left( \frac{q_k q_{N-k}}{\epsilon m} + \left( \frac{m \omega^2}{2} + 2m \Omega^2 \sin^2 \left( \frac{\pi k}{N} \right) \right) y_k y_{N-k} \right)$$

$$6) \cdot \dot{q}_k = \frac{\partial H}{\partial q_k} = \frac{1}{\epsilon m} (q_{N-k} \times \epsilon) = \frac{q_{N-k}}{m} \Rightarrow q_{N-k} = m \dot{q}_k$$

$$\cdot \dot{q}_k = -\frac{\partial H}{\partial y_k} = -\frac{m}{\epsilon} \left( \omega^2 + 4 \Omega^2 \sin^2 \left( \frac{\pi k}{N} \right) \right) y_{N-k} \times \epsilon = -m \left( \omega^2 + 4 \Omega^2 \sin^2 \left( \frac{\pi k}{N} \right) \right) y_{N-k}$$

$$\text{or } \dot{q}_k = m \ddot{y}_{N-k} \Rightarrow \ddot{y}_k + \left( \omega^2 + 4 \Omega^2 \sin^2 \left( \frac{\pi k}{N} \right) \right) y_k = 0$$

$$7) \text{ Solution } y_k(t) = A_k \cos(\tilde{\omega}_k t) + B_k \sin(\tilde{\omega}_k t) \quad \text{avec } \tilde{\omega}_k^2 = \omega^2 + 4 \Omega^2 \sin^2 \left( \frac{\pi k}{N} \right)$$

avec  $A_k = 1$  car  $y_k(0) = 1$  et  $B_k = 0$  car  $\dot{y}_k(0) = 0$ .

$$8) \text{ Calcul de } x_n(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_k e^{-\frac{2i\pi kn}{N}} \left( A_k \cos(\tilde{\omega}_k t) + B_k \sin(\tilde{\omega}_k t) \right)$$

$$x_n(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_k e^{-\frac{2i\pi kn}{N}} \cos(\tilde{\omega}_k t)$$

$$x_n \text{ étant réelle } \Rightarrow x_n(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_k \cos\left(\frac{2\pi kn}{N}\right) \cos(\tilde{\omega}_k t)$$