

Coordonnées sphériques

Si on pose, dans un exercice :

$$\vec{r}(t) = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z, \text{ avec } \begin{cases} x = r \sin \theta \cos \phi, \\ y = r \sin \theta \sin \phi, \\ z = r \cos \theta, \end{cases}$$

où r, θ, ϕ sont des fonctions du temps, il est plus aisé d'exprimer le problème en terme des coordonnées sphériques. Pour cela, on pose :

$$\vec{r}(t) = r\vec{e}_r \Rightarrow \vec{e}_r = \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \phi \\ \sin \theta \sin \phi \\ \cos \theta \end{pmatrix}$$

Ainsi, le calcul de la vitesse est simplement :

$$\dot{\vec{r}}(t) = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\vec{e}}_r.$$

Il faut maintenant calculer $\dot{\vec{e}}_r$. Pour cela, on tient compte du fait que \vec{e}_r dépend explicitement à la fois de θ et de ϕ . Ainsi :

$$\dot{\vec{e}}_r = \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \phi} \dot{\phi} + \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \theta} \dot{\theta}.$$

Or, par définition :

$$\vec{e}_\phi = \frac{1}{\left\| \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \phi} \right\|} \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \phi}, \quad \text{et} \quad \vec{e}_\theta = \frac{1}{\left\| \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \theta} \right\|} \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \theta}.$$

Il faut donc maintenant mener les calculs jusqu'au bout :

$$\frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \phi} = \begin{pmatrix} -\sin \theta \sin \phi \\ \sin \theta \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Rightarrow \left\| \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \phi} \right\| = \sin \theta, \quad \Rightarrow \vec{e}_\phi = \begin{pmatrix} -\sin \phi \\ \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \theta} = \begin{pmatrix} \cos \theta \cos \phi \\ \cos \theta \sin \phi \\ -\sin \theta \end{pmatrix}, \quad \Rightarrow \left\| \frac{\partial \vec{e}_r}{\partial \theta} \right\| = 1, \quad \Rightarrow \vec{e}_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta \cos \phi \\ \cos \theta \sin \phi \\ -\sin \theta \end{pmatrix}.$$

Ainsi :

$$\dot{\vec{e}}_r = \dot{\theta}\vec{e}_\theta + \dot{\phi} \sin \theta \vec{e}_\phi.$$

On obtient donc :

$$\dot{\vec{r}}(t) = \dot{r}\vec{e}_r + r \left(\dot{\theta}\vec{e}_\theta + \dot{\phi} \sin \theta \vec{e}_\phi \right).$$

Il est alors aisé de déduire que l'énergie cinétique d'une particule de masse m et de position $\vec{r}(t)$ est :

$$\frac{1}{2}m \left(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2 + r^2\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta \right).$$